

Praktische Informatik 3: Funktionale Programmierung
Vorlesung 5 vom 13.11.2018: Rekursive und zyklische
Datenstrukturen

Christoph Lüth

Universität Bremen

Wintersemester 2018/19



Organisatorisches

- ▶ Abgabefrist Übungsblätter ab jetzt bis **Dienstag 12:00**
- ▶ Termin Probeklausur: **17.12.18** ab **10:15**



Fahrplan

- ▶ **Teil I: Funktionale Programmierung im Kleinen**
 - ▶ Einführung
 - ▶ Funktionen
 - ▶ Algebraische Datentypen
 - ▶ Typvariablen und Polymorphie
 - ▶ **Zyklische Datenstrukturen**
 - ▶ Funktionen höherer Ordnung I
 - ▶ Funktionen höherer Ordnung II
- ▶ Teil II: Funktionale Programmierung im Großen
- ▶ Teil III: Funktionale Programmierung im richtigen Leben



Inhalt

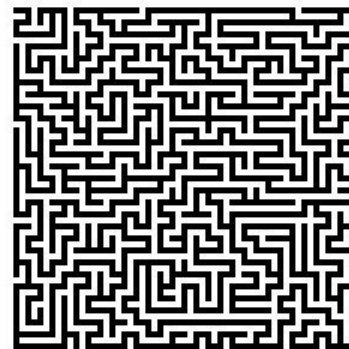
- ▶ **Rekursive** Datentypen und **zyklische** Daten
 - ▶ ... und wozu sie nützlich sind
 - ▶ Fallbeispiel: Labyrinth
- ▶ Datentypen und Polymorphie in anderen Sprachen
- ▶ Performance-Aspekte



Rekursive und Zyklische
Datenstrukturen



Fallbeispiel: Zyklische Datenstrukturen



Quelle: docs.gimp.org



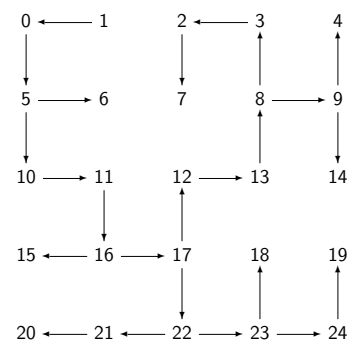
Modellierung eines Labyrinths

- ▶ Ein **gerichtetes** Labyrinth ist entweder
 - ▶ eine Sackgasse,
 - ▶ ein Weg, oder
 - ▶ eine Abzweigung in zwei Richtungen.
- ▶ Jeder Knoten im Labyrinth hat ein Label α .

```
data Lab  $\alpha$  = Dead  $\alpha$ 
          | Pass  $\alpha$  (Lab  $\alpha$ )
          | TJnc  $\alpha$  (Lab  $\alpha$ ) (Lab  $\alpha$ )
```

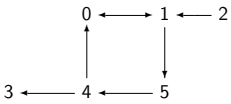


Ein Labyrinth (zyklenfrei)



Definition von Labyrinth

Ein einfaches Labyrinth:



Definition in Haskell:

```

lab0 = Pass 0 lab1
lab1 = TJnc 1 lab0 lab5
lab2 = Pass 2 lab1
lab3 = Dead 3
lab4 = TJnc 4 lab0 lab3
lab5 = Pass 5 lab4
    
```

▶ **Rekursiv!**

▶ Freundlichere Notation:

```

0 → 1
1 → 0 5
2 → 1
3 →
4 → 0 3
5 → 4
    
```



Traversion des Labyrinth

▶ Ziel: **Pfad** zu einem gegeben **Ziel** finden

▶ Benötigt **Pfade** und **Traversion**

▶ **Pfade**: Liste von Knoten

```
type Path α = [α]
```

▶ **Traversion**: erfolgreich (Pfad) oder nicht erfolgreich

```
type Trav α = Maybe [α]
```



Traversionsstrategie

▶ Geht erstmal von **zyklenfreien** Labyrinth aus

▶ An jedem Knoten prüfen, ob Ziel erreicht, ansonsten

▶ an Sackgasse: Fehlschlag (Nothing)

▶ an Passagen: Weiterlaufen

```

cons :: α → Trav α → Trav α
cons _ Nothing = Nothing
cons i (Just is) = Just (i : is)
    
```

▶ an Kreuzungen: Auswahl treffen

```

select :: Trav α → Trav α → Trav α
select Nothing t = t
select t _ = t
    
```

▶ Erfordert Propagation von Fehlschlägen (in cons und select)



Zyklenfreie Traversion

▶ Zusammengesetzt:

```

traverse_1 :: Eq α ⇒ α → Lab α → Trav α
traverse_1 t l
  | nid l == t = Just [nid l]
  | otherwise = case l of
    Dead _ → Nothing
    Pass i n → cons i (traverse_1 t n)
    TJnc i n m → cons i (select (traverse_1 t n)
                               (traverse_1 t m))
    
```

▶ Wie mit Zyklen umgehen?

▶ An jedem Knoten prüfen ob schon im Pfad enthalten



Traversion mit Zyklen

▶ Veränderte **Strategie**: Pfad bis hierher übergeben

▶ Pfad muss **hinten** erweitert werden ($O(n)$)

▶ Besser: Pfad **vorne** erweitern ($O(1)$), am Ende umdrehen

▶ Wenn **aktueller** Knoten in bisherigen Pfad **enthalten** ist, Fehlschlag

▶ Ansonsten wie oben



Traversion mit Zyklen

```

traverse_2 :: Eq α ⇒ α → Lab α → Trav α
traverse_2 t l = trav_2 l [] where
  trav_2 l p
    | nid l == t = Just (reverse (nid l : p))
    | elem (nid l) p = Nothing
    | otherwise = case l of
      Dead _ → Nothing
      Pass i n → trav_2 n (i : p)
      TJnc i n m → select (trav_2 n (i : p)) (trav_2 m (i : p))
    
```

▶ Kritik:

▶ Prüfung elem immer noch $O(n)$

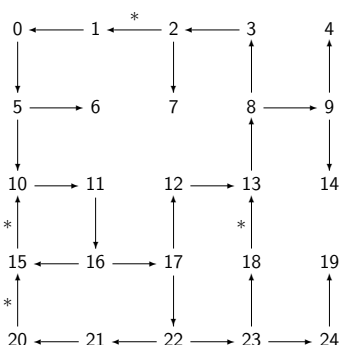
▶ Knoten können mehrfach besucht werden

▶ Abhilfe: Menge der besuchten Knoten getrennt von aufgebautem Pfad

▶ Erfordert effiziente Datenstrukturen für Mengen (Data.Set, Data.IntSet) → später



Ein Labyrinth (mit Zyklen)



Labyrinth lesen

▶ Zerlegung in zwei Schritte:

```

readLab :: (Read α, Eq α, Show α) ⇒ String → α → Lab α
readLab = makeLab ∘ parseString
    
```

▶ parseString zerlegt Zeichenkette in Zeilenbestandteile

```
parseString :: String → [(String, [String])]
```

▶ makeLab erzeugt daraus das Labyrinth

```

makeLab :: (Read α, Eq α, Show α) ⇒
  [(String, [String])] → α → Lab α
    
```



Labyrinth konstruieren

- ▶ Problem: Zyklische Referenzen
- ▶ Abbildung von α auf Lab α wird aus Argument konstruiert
- ▶ Das gesamte Labyrinth ist der Fixpunkt der Konstruktion

```
makeLab :: (Read  $\alpha$ , Eq  $\alpha$ , Show  $\alpha$ ) =>
  [(String, [String])] ->  $\alpha$  -> Lab  $\alpha$ 
makeLab vs id =
  let mk_lab map [] = []
      mk_lab map ((s, ts):rest) =
        let src = read s
            get v = fromJust (lookup (read v) map)
            l = case ts of
                  [] -> Dead src
                  [v] -> Pass src (get v)
                  [v1, v2] -> Tjnc src (get v1) (get v2)
                  _ -> error ("Too many edges from " ++ show src ++ ": " ++ show ts)
        in (src, l): mk_lab map rest
      map = mk_lab map vs
  in fromMaybe (error ("Undefined label: " ++ show id)) (lookup id map)
```

PI3 WS 18/19

17 [45]



Der allgemeine Fall: variadische Bäume

- ▶ Labyrinth -> **Graph** oder **Baum**
- ▶ Labyrinth mit mehr als 2 Nachfolgern: **variadischer Baum**

```
data VTree  $\alpha$  = NT  $\alpha$  [VTree  $\alpha$ ]
```

- ▶ Kürzere Definition erlaubt einfachere Funktionen:

```
traverse :: Eq  $\alpha$  =>  $\alpha$  -> VTree  $\alpha$  -> Maybe [ $\alpha$ ]
traverse t vt = trav vt [] where
  trav (NT l vs) p
    | l == t = Just (reverse (l: p))
    | elem l p = Nothing
    | otherwise = select (travList (l: p) vs)
  travList p [] = []
  travList p (nt: nts) = trav nt p : travList p nts
```

PI3 WS 18/19

18 [45]



Vorteile der Nicht-Strikten Auswertung

PI3 WS 18/19

19 [45]



Unendliche Listen

- ▶ Auch Listen müssen nicht **endlich repräsentierbar** sein:

- ▶ E.g. Unendliche Liste [2,2,2,...]

```
twos = 2 : twos
```

- ▶ Liste der natürlichen Zahlen:

```
nat = [1..]
```

- ▶ Bildung von unendlichen Listen:

```
cycle :: [a] -> [a]
```

```
cycle xs = xs ++ cycle xs
```

- ▶ Repräsentation durch endliche, zyklische Datenstruktur

- ▶ Kopf wird nur einmal ausgewertet.

```
cycle (trace "Foo!" [5])
```

- ▶ Nützlich für Listen mit a priori unbekannter Länge

PI3 WS 18/19

20 [45]



Berechnung der ersten n Primzahlen

- ▶ Eratosthenes — aber bis wo sieben?
- ▶ Lösung: Berechnung **aller** Primzahlen, davon die ersten n .

```
sieve :: [Integer] -> [Integer]
sieve (p:ps) = p: sieve (filter ps) where
  filter (q: qs)
    | q `mod` p /= 0 = q: filter qs
    | otherwise     = filter qs
```

```
allprimes :: [Integer]
allprimes = sieve [2..]
```

- ▶ Von allen Primzahlen die ersten:

```
primes :: Int -> [Integer]
primes n = take n allprimes
```

PI3 WS 18/19

21 [45]



Fibonacci-Zahlen

- ▶ Aus der Kaninchenzucht.

- ▶ Sollte jeder Informatiker kennen.

```
fib1 :: Integer -> Integer
fib1 0 = 1
fib1 1 = 1
fib1 n = fib1 (n-1) + fib1 (n-2)
```

- ▶ Problem: **exponentieller Aufwand**.

PI3 WS 18/19

22 [45]



Fibonacci-Zahlen

- ▶ Lösung: zuvor berechnete **Teilergebnisse wiederverwenden**.

- ▶ Sei fibs :: [Integer] Strom aller Fibonaccizahlen:

```
fibs ~> [1, 1, 2, 3, 5, 8, 13, 21, 34, 55 .. ]
tail fibs ~> [1, 2, 3, 5, 8, 13, 21, 34, 55 .. ]
tail (tail fibs) ~> [2, 3, 5, 8, 13, 21, 34, 55.. ]
```

- ▶ Damit ergibt sich:

```
fibs :: [Integer]
fibs = 1 : 1 : zipPlus fibs (tail fibs) where
  zipPlus (a:as) (b:bs) = a+b: zipPlus as bs
```

- ▶ n -te Fibonaccizahl mit fibs !! n:

```
fib2 :: Integer -> Integer
fib2 n = genericIndex fibs n
```

- ▶ Aufwand: **linear**, da fibs nur einmal ausgewertet wird.

PI3 WS 18/19

23 [45]



Effizienzerwägungen

PI3 WS 18/19

24 [45]



Beispiel: Listen umdrehen

- ▶ Liste umdrehen, **nicht** endrekursiv:

```
rev' :: [a] -> [a]
rev' [] = []
rev' (x:xs) = rev' xs ++ [x]
```

- ▶ Hängt auch noch hinten an — $O(n^2)$!
- ▶ Liste umdrehen, **endrekursiv** und $O(n)$:

```
rev :: [a] -> [a]
rev xs = rev0 xs [] where
  rev0 [] ys = ys
  rev0 (x:xs) ys = rev0 xs (x:ys)
```

- ▶ Beispiel: last (rev [1..10000])
- ▶ **Schneller** — warum?

PI3 WS 18/19

25 [45]



Beispiel: Fakultät

- ▶ Fakultät **nicht** endrekursiv:

```
fac1 :: Integer -> Integer
fac1 n = if n == 0 then 1 else n * fac1 (n-1)
```

- ▶ Fakultät endrekursiv:

```
fac2 :: Integer -> Integer
fac2 n = fac' n 1 where
  fac' :: Integer -> Integer
  fac' n acc = if n == 0 then acc
              else fac' (n-1) (n*acc)
```

- ▶ fac1 verbraucht Stack, fac2 nicht.
- ▶ Ist nicht merklich schneller?!

PI3 WS 18/19

26 [45]



Verzögerte Auswertung und Speicherlecks

- ▶ **Garbage collection** gibt unbenutzten Speicher wieder frei.
 - ▶ **Unbenutzt**: Bezeichner nicht mehr im erreichbar
- ▶ Verzögerte Auswertung **effizient**, weil nur bei Bedarf ausgewertet wird
 - ▶ Aber Achtung: **Speicherleck!**
- ▶ Eine Funktion hat ein **Speicherleck**, wenn Speicher **unnötig** lange im Zugriff bleibt.
 - ▶ "Echte" Speicherlecks wie in C/C++ nicht möglich.
- ▶ Beispiel: fac2
 - ▶ Zwischenergebnisse werden **nicht** ausgewertet.
 - ▶ Insbesondere ärgerlich bei **nicht-terminierenden** Funktionen.

PI3 WS 18/19

27 [45]



Striktheit

- ▶ **Strikte Argumente** erlauben Auswertung **vor** Aufruf
 - ▶ Dadurch **konstanter** Platz bei **Endrekursion**.
- ▶ **Erzwungene Striktheit**: seq :: $\alpha \rightarrow \beta \rightarrow \beta$
 - ▶ \perp 'seq' b = \perp
 - ▶ a 'seq' b = b
 - ▶ seq vordefiniert (nicht in Haskell definierbar)
 - ▶ (\$) :: $(\alpha \rightarrow \beta) \rightarrow \alpha \rightarrow \beta$ strikte Funktionsanwendung

```
f $! x = x 'seq' f x
```

- ▶ ghc macht Striktheitsanalyse
- ▶ Fakultät in konstantem Platzaufwand

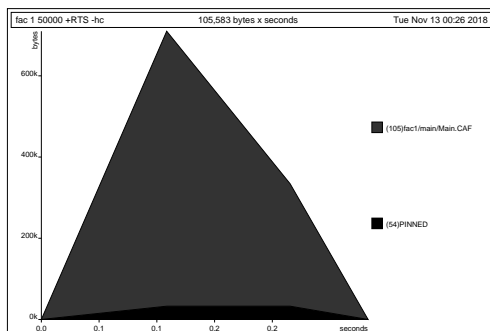
```
fac3 :: Integer -> Integer
fac3 n = fac' n 1 where
  fac' n acc = seq acc (if n == 0 then acc
                      else fac' (n-1) (n*acc))
```

PI3 WS 18/19

28 [45]



Speicherprofil: fac1 50000, nicht optimiert

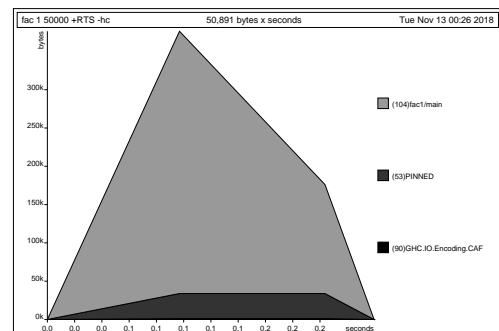


PI3 WS 18/19

29 [45]



Speicherprofil: fac1 50000, optimiert

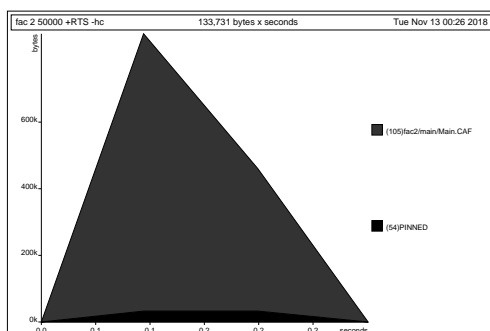


PI3 WS 18/19

30 [45]



Speicherprofil: fac2 50000, nicht optimiert

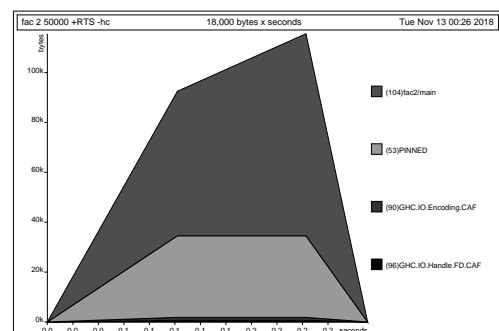


PI3 WS 18/19

31 [45]



Speicherprofil: fac2 50000, optimiert

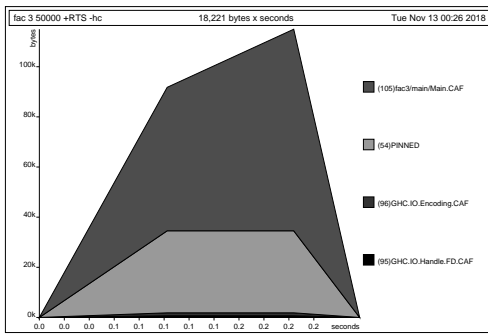


PI3 WS 18/19

32 [45]



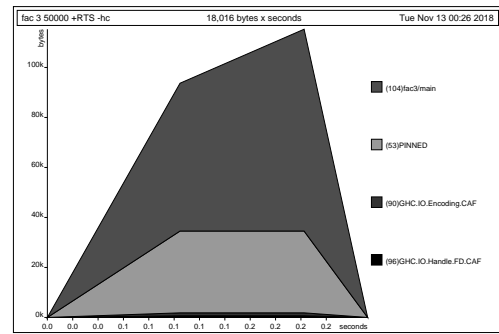
Speicherprofil: fac3 50000, nicht optimiert



PI3 WS 18/19

33 [45]

Speicherprofil: fac3 50000, optimiert



PI3 WS 18/19

34 [45]

Fazit Speicherprofile

- ▶ Endrekursion **nur** bei **strikten Funktionen** schneller
- ▶ Optimierung des *ghc*
 - ▶ Meist ausreichend für Striktheitsanalyse
 - ▶ Aber **nicht** für Endrekursion
- ▶ Deshalb:
 - ▶ **Manuelle** Überführung in Endrekursion **sinnvoll**
 - ▶ **Compiler-Optimierung** für Striktheit nutzen

PI3 WS 18/19

35 [45]

Datentypen in anderen Programmiersprachen

PI3 WS 18/19

36 [45]

Datentypen in C

- ▶ **C**: Produkte, Aufzählungen, keine rekursiven Typen
- ▶ Rekursion **nur** durch **Zeiger**

```
typedef struct list_t {
    int elem;
    struct list_t *next;
} *list;
```

- ▶ Konstruktoren **nutzerimplementiert**

```
list cons(int hd, list tl)
{ list l;
  if (!(l = (list)malloc(sizeof(struct list_t))) == NULL) {
    printf("Out_of_memory\n"); exit(-1);
  }
  l->elem = hd; l->next = tl;
  return l;
}
```

PI3 WS 18/19

37 [45]

Polymorphie in anderen Programmiersprachen: C

- ▶ "Polymorphie" in C: `void *`

```
typedef struct list_t {
    void *head;
    struct list_t *next;
} *list;
```

- ▶ Gegeben:

```
int x = 7;
struct list_t l1 = { &x, NULL};
```

- ▶ `l2.head` hat Typ `void *`:

```
int y;
y = *(int *)l1.head;
```

- ▶ Nicht möglich: head direkt als Skalar (e.g. `int`)
- ▶ C++: Templates

PI3 WS 18/19

38 [45]

Datentypen in Java

- ▶ Nachbildung durch Klassen, z.B. für Listen:

```
class List {
    public List(Object el, List tl) {
        this.elem = el;
        this.next = tl;
    }
    public Object elem;
    public List next;
}
```

- ▶ Länge (iterativ):

```
int length() {
    int i = 0;
    for (List cur = this; cur != null; cur = cur.next)
        i++;
    return i;
}
```

PI3 WS 18/19

39 [45]

Polymorphie in Java

- ▶ Polymorphie in **Java**: Methode auf alle Subklassen anwendbar
 - ▶ Manuelle Typkonversion nötig, fehleranfällig
- ▶ Neu ab Java 1.5: **Generics**
 - ▶ Damit **parametrische Polymorphie** möglich

```
class AbsList<T> {
    public AbsList(T el, AbsList<T> tl) {
        this.elem = el;
        this.next = tl;
    }
    public T elem;
    public AbsList<T> next;
}
```

PI3 WS 18/19

40 [45]

Polymorphie in Java

- ▶ Typkorrekte Konkatenation:

```
void concat(AbsList<T> o)
{
    AbsList<T> cur= this;
    while (cur.next != null) cur= cur.next;
    cur.next= o;
}
```

- ▶ **Nachteil:** Benutzung umständlich, weil keine Typherleitung

```
AbsList<Integer> l=
    new AbsList<Integer>(new Integer(1),
        new AbsList<Integer>(new Integer(2), null));
```

- ▶ **Vorteil:** Typkorrektheit sichergestellt:

```
AbsList<Character> l3 =
    new AbsList<Character>(new Character('a'), null);
l.concat(l3); // Does not work
```



Ad-Hoc Polymorphie in Java

- ▶ **interface** und **abstract class**
- ▶ Flexibler in Java: beliebig viele Parameter etc.
- ▶ Eingeschränkt durch Vererbungshierarchie
- ▶ Ähnliche Standardklassen
 - ▶ toString
 - ▶ equals und ==, keine abgeleitete strukturelle Gleichheit



Datentypen in Python

- ▶ **Listen** und **Tupel** fest eingebaut
- ▶ Diverse Funktionen auf Listen
 - ▶ Methoden (**stateful**) vs. Funktionen
 - ▶ Bsp. `sort` vs. `sorted`
- ▶ Definition eigener Typen über Klassen



Polymorphie in Python

- ▶ In Python werden Typen zur **Laufzeit** geprüft (**dynamic typing**)
- ▶ **duck typing:** strukturell gleiche Typen sind gleich
- ▶ Polymorphie durch Klassen
- ▶ Statt Interfaces kennt Python **Mixins**
 - ▶ Abstrakte Klassen ohne Oberklasse



Zusammenfassung

- ▶ Rekursive Datentypen können **zyklische Datenstrukturen** modellieren
 - ▶ Das Labyrinth — Sonderfall eines **variadischen Baums**
 - ▶ Unendliche Listen — nützlich wenn Länge der Liste nicht im voraus bekannt
- ▶ Effizienzerwägungen:
 - ▶ Überführung in Endrekursion sinnvoll, Striktheit durch Compiler

