

Korrekte Software: Grundlagen und Methoden
Vorlesung 11 vom 20.06.22
Funktionen und Prozeduren II

Serge Autexier, Christoph Lüth

Universität Bremen

Sommersemester 2024

11:49:13 2024-07-04

1 [19]

erika

Fahrplan

- ▶ Einführung
- ▶ Operationale Semantik
- ▶ Denotationale Semantik
- ▶ Äquivalenz der Operationalen und Denotationalen Semantik
- ▶ Der Floyd-Hoare-Kalkül
- ▶ Invarianten im Floyd-Hoare-Kalkül
- ▶ Korrektheit des Floyd-Hoare-Kalküls
- ▶ Strukturierte Datentypen
- ▶ Verifikationsbedingungen
- ▶ Funktionen und Prozeduren I
- ▶ **Funktionen und Prozeduren II**
- ▶ Referenzen
- ▶ Ausblick und Rückblick

Korrekte Software

2 [19]

erika

Modellierung und Spezifikation von Funktionen

Wir brauchen:

- 1 Von Anweisungen zu Funktionen: Deklarationen und Parameter ✓
- 2 Semantik von Funktionsdefinitionen ✓
- 3 Spezifikation von Funktionsdefinitionen ✓
- 4 Beweisregeln für Funktionsdefinitionen ✓
- 5 Semantik des Funktionsaufrufs
- 6 Beweisregeln für Funktionsaufrufe

Korrekte Software

3 [19]

erika

Funktionsaufrufe und Rückgaben

Neue Ausdrücke und Anweisungen:

- ▶ Funktionsaufrufe

- ▶ Prozeduraufrufe (mit Zuweisung eines Rückgabewertes)

```
Aexp a ::= Z | C | Lexp | a1 + a2 | a1 - a2 | a1 * a2 | a1 / a2
Bexp b ::= 1 | 0 | a1 == a2 | a1 < a2 | ! b | b1 && b2 | b1 || b2
Exp e ::= Aexp | Bexp
Stmt c ::= l = e | c1; c2 | { } | if (b) c1 else c2
           while (b) /** inv a */ c | /** {a} */
           ldt(a*)
           l = ldt(a*)
           return a?
```

Korrekte Software

4 [19]

erika

Zur Erinnerung: Semantik von Funktionsdefinitionen

$$\llbracket \cdot \rrbracket_{fd} : \text{FunDef} \rightarrow \text{Env} \rightarrow \mathbf{V}^n \rightarrow \Sigma \rightarrow \Sigma \times \mathbf{V}_U$$

- ▶ Das Denotat einer Funktion ist eine Anweisung, die über den tatsächlichen Werten für die Funktionsargumente parametrisiert ist.
 $\llbracket f(t_1 \ p_1 \ t_2 \ p_2 \ \dots \ t_n \ p_n \ ds \ c) \rrbracket_{fd} \Gamma \ v_1, \dots, v_n = \llbracket (t_1 \ p_1 \ t_2 \ p_2 \ \dots \ t_n \ p_n \ v_n \ ds) \ c \rrbracket_{blk} \Gamma$
- ▶ **Aufruf** der Funktion $f(e_1, \dots, e_n)$ mit Argumenten $e_1, \dots, e_n$:
 - ▶ **Auswertung** der Argumente $v_i = \llbracket e_i \rrbracket_A$
 - ▶ Einsetzen in die **Semantik** $\llbracket f \rrbracket_{fd}(v_1, \dots, v_n)$

Korrekte Software

5 [19]

erika

Seiteneffekte bei Funktionsaufrufe

- ▶ Seiteneffekte:
 - ▶ Funktionen mit Seiteneffekten in zusammengesetzten Ausdrücken sind problematisch
 - ▶ In Java ist die Auswertungsreihenfolge fest (links nach rechts)
 - ▶ In C unspezifiziert (!)
- ▶ Deshalb keine Funktionen in zusammengesetzten Ausdrücken.
- ▶ Funktionsaufrufe nur in zwei Formen:
 - ▶ Als reine Prozeduren ($\text{ldt}(a^*)$) vom Typ **void**
 - ▶ Als direkte Zuweisung ($l = \text{ldt}(a^*)$) des Rückgabewertes
- ▶ Call by name, call by value, call by reference...?

Korrekte Software

6 [19]

erika

Arbeitsblatt 11.1: Funktionsaufrufe

Wie werden Parameter in folgenden Programmiersprachen übergeben?

- ▶ **C:**
- ▶ **Java:**
- ▶ **Haskell:**
- ▶ **Python:**
- ▶ **Other:** (specify)

Korrekte Software

7 [19]

erika

Funktionsaufrufe

- ▶ Um eine Funktion f aufzurufen, müssen wir (statisch!) die Semantik der **Definition** von f dem Bezeichner f zuordnen.
- ▶ Aufruf einer nicht-definierten Funktion f oder mit falscher Anzahl n von Parametern ist nicht definiert
 - ▶ Muss durch **statische Analyse** verhindert werden
- ▶ Deshalb muss die **Umgebung** erweitert werden:
$$\text{Env} = \text{ldt} \rightarrow \text{LocEnv} = \text{ldt} \rightarrow (\text{Loc} + (\mathbf{V}^N \rightarrow \Sigma \rightarrow (\Sigma \times \mathbf{V}_U)))$$
- ▶ Wir haben hier den selben einen **Namensraum** für Funktionen und Variablen.

Korrekte Software

8 [19]

erika

Semantik von Funktionsaufrufen

- Gegeben Funktionsbezeichner f , Semantik ist

$$\Gamma(f) = \{ (\underbrace{(v_1, \dots, v_n)}_{\text{Parameterwerte}}, (\underbrace{\sigma}_{\text{Anfangszustand}}, \underbrace{(\sigma', a)}_{\text{Endzustand, Rückgabewert}})) \}$$

- Damit:

$$\begin{aligned} \llbracket f(t_1, \dots, t_n) \rrbracket_C^r &= \{ (\sigma, \sigma') \mid ((v_1, \dots, v_n), \sigma, (\sigma', a)) \in \Gamma(f) \wedge (\sigma, v_i) \in \llbracket t_i \rrbracket_A^r \} \\ \llbracket x = f(t_1, \dots, t_n) \rrbracket_C^r &= \{ (\sigma, \sigma' \mid x \mapsto a) \mid ((v_1, \dots, v_n), \sigma, (\sigma', a)) \in \Gamma(f) \wedge (\sigma, v_i) \in \llbracket t_i \rrbracket_A^r \} \end{aligned}$$

- Aufruf einer Prozedur $\llbracket f(t_1, \dots, t_n) \rrbracket_C$ ignoriert Rückgabewert
- Somit: Kombination mit Zuweisung
- Wir modellieren nur call-by-value.
- C kennt nur call by value, allerdings sind Referenzen auch Werte (kommt noch)

Korrekte Software

9 [19]

erik U

Umgebung für den Kalkül

- Für Funktionsaufrufe gibt es eine **Umgebung**:

$$\text{Env} = \text{Idt} \rightarrow (\text{Loc} + (\mathbf{V}^N \rightarrow \Sigma \rightarrow (\Sigma \times \mathbf{V}_u)))$$

- Deshalb muss für den Kalkül eine **Umgebung** Δ Funktionsbezeichnern ihre **Spezifikation** (Vor- und Nachbedingung, sowie Parameter) zuordnen:

$$\text{Env}_{\text{fun}} = \text{Idt} \rightarrow (\text{Idt}^N \times \text{Assn} \times \text{Assn})$$

- $\Delta(f) = \forall x_1, \dots, x_n. (P, Q)$, für $f(x_1, \dots, x_n) / ** \text{pre } P \text{ post } Q *$
- Korrektheit gilt immer nur im **Kontext** einer Umgebung, dadurch kann jede Funktion separat verifiziert werden (**Modularität**).
- Umgebung wird zusätzliches Argument der Regeln.
- Notation: $\Delta \vdash \{P\} c \{Q \mid Q_R\}$.

Korrekte Software

10 [19]

erik U

Erweiterung des Floyd-Hoare-Kalküls: Aufruf

$$\frac{\Delta(f) = \forall x_1, \dots, x_n. (P, Q)}{\Delta \vdash \{P[t_i/x_i]\} I = f(t_1, \dots, t_n) \{Q[t_i/x_i][I/\backslash \text{result}] \mid Q_R\}}$$

- Δ muss f mit der Vor-/Nachbedingung P, Q enthalten
- In P und Q werden Parameter x_i durch Argumente t_i ersetzt.
- $\backslash \text{result}$ in Q wird durch I ersetzt

Korrekte Software

11 [19]

erik U

Beispiel: die Fakultätsfunktion, rekursiv

```
1 int fac(int x)
2 /** pre 0 ≤ x;
3   post \result = x!; */
4 {
5   int r = 0;
6
7   // {(x = 0 ∧ 1 = x @pre!) ∨ (x ≠ 0 ∧ 0 ≤ x - 1)}
8   if (x == 0) {
9     // {1 = x @pre!}
10    return 1;
11    // {0 ≤ x - 1 | \result = x @pre!}
12   } else {
13     // {0 ≤ x - 1}
14
15     // {0 ≤ x - 1}
16     r = fac(x - 1);
17     // {r = (x - 1)!}
18     // {r · x = x @pre!}
19     return r * x;
20     // {false | \result = x @pre!}
21   }
```

Verifikationsbedingungen:

- (1) $0 \leq x \wedge x = x @pre \rightarrow (x = 0 \wedge 1 = x @pre!) \vee (x \neq 0 \wedge 0 \leq x - 1)$
- (1.1) $0 \leq x \wedge x = x @pre \wedge x = 0 \rightarrow 1 = x @pre! \checkmark$
- (1.2) $0 \leq x \wedge x = x @pre \wedge x \neq 0 \rightarrow 0 \leq x - 1 \checkmark$
- (2) $r = (x - 1)! \rightarrow r \cdot x = x @pre!$

Problem: Beweis von (2) benötigt Voraussetzung $x = x @pre!$

Korrekte Software

12 [19]

erik U

Beobachtungen

- Bei der Verifikation von f muss die Spezifikation von f Teil des Kontextes sein.
- Wir brauchen **gar keine** Invariante — ist durch die Nachbedingung gegeben
- Rekursion benötigt keine Extrabehandlung
 - Termination von rekursiven Funktionen wird extra gezeigt
- Der Aufruf einer Funktion **ersetzt** die momentane Nachbedingung — das ist ein Problem!

Korrekte Software

13 [19]

erik U

Frame Rule

- Konstanzregel (Rule of Constancy):

$$\frac{\Delta \vdash \{P\} c \{Q \mid Q_R\}}{\Delta \vdash \{P \wedge R\} c \{Q \wedge R \mid Q_R\}}$$

- Nebenbedingung:

- c verändert keine Variablen in R , **oder**
- für **keine** der Programm-Variablen x , die in R vorkommen, gibt es eine Zuweisung $x = \dots$ in c

- Das ist eine **neue Regel**, die **bewiesen** werden muss.
- Schwierig zu handhaben bei Rückwärtsrechnung: R muss **annotiert** werden.

Korrekte Software

14 [19]

erik U

Funktionsaufrufe und Rückgaben

Neue Ausdrücke und Anweisungen:

- Funktionsaufrufe mit Zuweisung eines Rückgabewertes

```
Stmt c ::= I = e | c1; c2 | { } | if (b) c1 else c2
          | while (b) /** inv a */ c | /** {a} */
          | Idt(a*)
          | /** const R */ I = Idt(a*)
          | return a?
```

Korrekte Software

15 [19]

erik U

Approximative schwächste Vorbedingung & Verifikationsbedingung für Funktionsaufrufe

$$\text{Sei } \Delta(f) = \forall x_1, \dots, x_n. (P, Q)$$

$$\text{awp}(\Delta, /** \text{const } R */ I = f(t_1, \dots, t_n), U, U_R) \stackrel{\text{def}}{=} R \wedge P[t_i/x_i] \text{ wenn } I \notin FV(R)$$

$$\text{wvc}(\Delta, /** \text{const } R */ I = f(t_1, \dots, t_n), U, U_R) \stackrel{\text{def}}{=} \{R \wedge Q[t_i/x_i][I/\backslash \text{result}] \rightarrow U\} \text{ wenn } I \notin FV(R)$$

Korrekte Software

16 [19]

erik U

Beispiel: die Fakultätsfunktion

```

1 int fac(int x)
2 /** pre 0 ≤ x;
3   post \result = x!; */
4 {
5   int r = 0;
6
7   // {(x = 0 ∧ 1 = x @pre!) ∨ (x ≠ 0 ∧ 0 ≤ x - 1 ∧ x = x @pre)}
8   if (x == 0) {
9     // {1 = x @pre!}
10    return 1;
11    // {0 ≤ x - 1 ∧ x = x @pre | \result = x @pre!}
12   } else {
13     // {0 ≤ x - 1 ∧ x = x @pre}
14   }
15   // {0 ≤ x - 1 ∧ x = x @pre}
16   /** const x = x @pre */ r = fac(x - 1);
17   // {r · x = x @pre!}
18   return r * x;
19   // {false | \result = x @pre!}
20 }

```

Verifikationsbedingungen:

- (1) $0 \leq x \wedge x = x @pre$
 $\rightarrow (x = 0 \wedge 1 = x @pre!) \vee (x \neq 0 \wedge 0 \leq x - 1 \wedge x = x @pre)$
- (1.1) $0 \leq x \wedge x = x @pre \wedge x = 0$
 $\rightarrow 1 = x! \checkmark$
- (1.2) $0 \leq x \wedge x = x @pre \wedge x \neq 0$
 $\rightarrow 0 \leq x - 1 \checkmark$
- (1.3) $0 \leq x \wedge x = x @pre \wedge x \neq 0$
 $\rightarrow x = x @pre \checkmark$
- (2) $x = x @pre \wedge r = (x - 1)!$
 $\rightarrow r \cdot x = x @pre! \checkmark$

Arbeitsblatt 11.2: Fakultät endrekursiv

Hier nochmal die Fakultät (endrekursiv und buggy):

```

int factorial(int n)
/** pre ???;
  post ???; */
{
  int f;

  f = fact(0, n);
  return f;
}

int fact(int acc, int n)
/** pre ???;
  post ???; */
{
  int r;

  if (n == 0) return 1;
  r = fact(acc * n, n - 1);
  return r;
}

```

- 1 Annotiert das Programm mit Vor/Nachbedingungen.
- 2 Findet und berichtigt die Fehler.
- 3 Berechnet die Verifikationsbedingungen.
- 4 Beweist die Verifikationsbedingungen.

Zusammenfassung

- ▶ Funktionen sind **zentrales Modularisierungskonzept**
- ▶ Behandlung von Funktionen erfordert **vielfältige Erweiterungen**
- ▶ Erweiterung der **Semantik**:
 - ▶ Erweiterung der Semantik um **Rückgabestatus** $\Sigma \rightarrow (\Sigma \cup \Sigma \times \mathbf{V}_U)$
 - ▶ Die Semantik einer Funktion ist **parametrisiert** $\mathbf{V}^n \rightarrow \Sigma \rightarrow \Sigma \times \mathbf{V}_U$
- ▶ Erweiterung der **Spezifikationen**:
 - ▶ Spezifikation von Funktionen: **Vor-/Nachzustand** statt logischer Variablen
- ▶ Erweiterung des **Hoare-Kalküls**:
 - ▶ **Gesonderte Nachbedingung** für Rückgabewert/Endzustand
 - ▶ Aufruf einer Funktion **ersetzt** Vor/Nachbedingung, daher **Framing**
- ▶ **Einschränkungen**: nur call-by-value
- ▶ Fazit: **ohne Referenzen** sind Funktionen wenig brauchbar