

Korrekte Software: Grundlagen und Methoden
Vorlesung 8 vom 29.05.24
Strukturierte Datentypen: Strukturen und Felder

Serge Autexier, Christoph Lüth

Universität Bremen

Sommersemester 2024

11:49:03 2024-07-04

1 [38]

erko U

Organisatorisches

Die Vorlesung am 05.06.2024 muss wegen Abwesenheit der Veranstalter **entfallen!**

Am 06.06. geht es weiter.

Korrekte Software

2 [38]

erko U

Fahrplan

- ▶ Einführung
- ▶ Operationale Semantik
- ▶ Denotationale Semantik
- ▶ Äquivalenz der Operationalen und Denotationalen Semantik
- ▶ Der Floyd-Hoare-Kalkül
- ▶ Invarianten im Floyd-Hoare-Kalkül
- ▶ Korrektheit des Floyd-Hoare-Kalküls
- ▶ **Strukturierte Datentypen**
- ▶ Verifikationsbedingungen
- ▶ Funktionen und Prozeduren I
- ▶ Funktionen und Prozeduren II
- ▶ Referenzen
- ▶ Ausblick und Rückblick

Korrekte Software

3 [38]

erko U

Motivation

- ▶ Immer nur ganze Zahlen ist doch etwas langweilig.
- ▶ Weitere Basisdatentypen von C (Felder, Zeichenketten, Strukturen)
- ▶ Noch rein funktional, keine Referenzen
- ▶ Nicht behandelt, aber nur syntaktischer Zucker: **enum**
- ▶ Prinzipiell: keine **union**

Korrekte Software

4 [38]

erko U

Arrays

- ▶ Beispiele:

```
int six[6] = {1,2,3,4,5,6};
int a[3][2];
int b[][] = { {1, 0},
              {3, 7},
              {5, 8} }; /* Ergibt Array [3][2] */
```

- ▶ `b[2][1]` liefert 8, `b[1][0]` liefert 3
- ▶ Index startet mit 0, *row-major order*
- ▶ In C0: Felder als echte Objekte (in C: Felder $\cong$ Zeiger)
- ▶ Allgemeine Form:

```
typ name[groesse1][groesse2]...[groesseN] =
{ ... }
```

- ▶ Alle Felder haben **feste Größe**.

Korrekte Software

5 [38]

erko U

Zeichenketten

- ▶ Zeichenketten sind in C (und C0) Felder von **char**, die mit einer Null abgeschlossen werden.
- ▶ Beispiel:

```
char hallo[6] = {'h', 'a', 'l', 'l', 'o', '\0' }
```
- ▶ Nützlicher syntaktischer Zucker:

```
char hallo[] = "hallo";
```
- ▶ Auswertung: `hallo[4]` liefert o

Korrekte Software

6 [38]

erko U

Strukturen

- ▶ Strukturen haben einen *structure tag* (optional) und Felder:

```
struct Vorlesung {
    char dozenten[2][30];
    char titel[30];
    int cp;
} ksgm;

struct Vorlesung pi3;
```

- ▶ Zugriff auf Felder über Selektoren:

```
int i = 0;
char name1[] = "Serge Autexier";
while (i < strlen(name1)) {
    ksgm.dozenten[0][i] = name1[i];
    i = i + 1;
}
```

- ▶ Rekursive Strukturen nur über Zeiger erlaubt (kommt noch)

Korrekte Software

7 [38]

erko U

C0: Erweiterte Ausdrücke

- ▶ **Lexp** beschreibt L-Ausdrücke (l-values), abstrakte Speicheradressen
- ▶ Neuer Basisdatentyp **C** für Zeichen
- ▶ Erweiterte Grammatik:
$$\text{Lexp } l ::= \text{Idt} \mid l[a] \mid l.\text{Idt}$$
$$\text{Aexp } a ::= \mathbf{Z} \mid \mathbf{C} \mid \text{Lexp} \mid a_1 + a_2 \mid a_1 - a_2 \mid a_1 * a_2 \mid a_1 / a_2$$
$$\text{Bexp } b ::= \mathbf{1} \mid \mathbf{0} \mid a_1 == a_2 \mid a_1 < a_2 \mid !b \mid b_1 \&\& b_2 \mid b_1 || b_2$$
$$\text{Exp } e ::= \text{Aexp} \mid \text{Bexp}$$
- ▶ Keine strukturierten **Werte** (Arrays, Strukturen)
- ▶ Semantik: strukturiertes Speichermodell
 - ▶ $\text{Idt} \rightarrow \mathbf{V}$ nicht mehr ausreichend

Korrekte Software

8 [38]

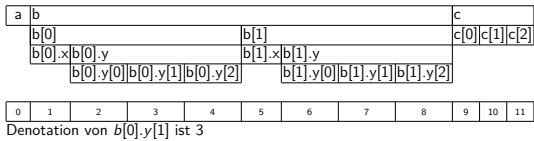
erko U

Speichermodelle I: Compiler

Beispieldeklarationen:

```
int a;
struct {
  int x;
  int y[3]} b[2];
int c[3];
```

Übersetzung in konkretes **Speicherlayout**:

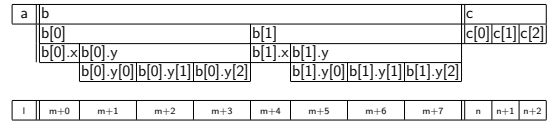


Speichermodelle II: C-Standard

Beispieldeklarationen:

```
int a;
struct {
  int x;
  int y[3]} b[2];
int c[3];
```

Übersetzung in abstraktes **Speicherlayout**:



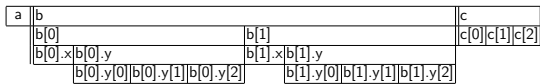
Denotation von $b[0].y[1]$ ist $m+3$, mit m **unbestimmter** Adresse

Speichermodelle III: Symbolisch

Beispieldeklarationen:

```
int a;
struct {
  int x;
  int y[3]} b[2];
int c[3];
```

Übersetzung in **symbolische Adressen**:



Denotation von $b[0].y[1]$ ist $b[0].y[1]$

Speichermodelle im Überblick

- Speichermodell I:
 - Ausführbar, aber **spezifisch** für Compiler und **Architektur**
 - Uneingeschränkte **Zeigerarithmetik**: $\text{Loc} = \mathbb{N}$
- Speichermodell II:
 - Nahe dem **C-Standard**
 - **Eingeschränkte** Form der **Zeigerarithmetik** $p + n$ mit p Zeiger, $n \in \mathbb{N}$
- Speichermodell III:
 - **Symbolische** Adressierung

Werte und Zustände

- Systemzustand bildet **strukturierte** Adressen auf Werte ab.

Systemzustände

- **Basisadressen**: $\text{Addr} \stackrel{\text{def}}{=} \mathbb{N}$
- **Locations**: $\text{Loc} \stackrel{\text{def}}{=} \text{Addr} \times \mathbb{N}$ (Basisadresse mit Offset)
- Werte: $\mathbf{V} = \mathbb{Z}$ (Einbettung von $\mathbf{C}$ in $\mathbb{Z}$)
- Zustände: $\Sigma \stackrel{\text{def}}{=} \text{Loc} \rightarrow \mathbf{V}$

- Wir betrachten nur Zugriffe vom Typ **Z** oder **C** (**elementare Typen**)
- Nützliche Abstraktion des tatsächlichen C-Speichermodells

Beispiel

Programm

```
struct A {
  int c[2];
  struct B {
    int len;
    char name[20];
  } b;
};

struct A x[] = {
  {{1,2},
   {5, {'n','a','m','e','1','\0'}}},
  {{3,4},
   {5, {'n','a','m','e','2','\0'}}}
};
```

Zustand

- Die Basisadresse von x sei m .
- Dann:

$\langle m, 0 \rangle \mapsto 1$	$\langle m, 23 \rangle \mapsto 3$
$\langle m, 1 \rangle \mapsto 2$	$\langle m, 24 \rangle \mapsto 4$
$\langle m, 2 \rangle \mapsto 5$	$\langle m, 25 \rangle \mapsto 5$
$\langle m, 3 \rangle \mapsto n'$	$\langle m, 26 \rangle \mapsto n'$
$\langle m, 4 \rangle \mapsto a'$	$\langle m, 27 \rangle \mapsto a'$
$\langle m, 5 \rangle \mapsto m'$	$\langle m, 28 \rangle \mapsto m'$
$\langle m, 6 \rangle \mapsto e'$	$\langle m, 29 \rangle \mapsto e'$
$\langle m, 7 \rangle \mapsto 1'$	$\langle m, 30 \rangle \mapsto 2'$
$\langle m, 8 \rangle \mapsto 0'$	$\langle m, 31 \rangle \mapsto 0'$

Umgebung und Typen

- Unsere Sprache kennt folgende **Typen**:

```
Type ::= char | int | Struct | Array
Struct ::= struct Idt? {(Type Idt)+}
Array ::= Type Idt[Aexp]
```

- Die Umgebung Γ ordnet **Bezeichnen** $x \in \text{Idt}$ einen **Typ** und eine **Basisadresse** zu.
- $\Gamma \vdash e : t$ Ausdruck e hat Typ t im Kontext Γ
- Semantik benötigt Γ als **zusätzlichen** (statischen!) Parameter

Größen und Offsets

- **Größe** eines Typen (vgl. **sizeof** in C, aber vereinfacht):

$$\begin{aligned} \text{sizeof}(\text{char}) &\stackrel{\text{def}}{=} 1 \\ \text{sizeof}(\text{int}) &\stackrel{\text{def}}{=} 1 \\ \text{sizeof}(\text{struct } s \{t_1 f_1; \dots t_n f_n\}) &\stackrel{\text{def}}{=} \sum_{i=1}^n \text{sizeof}(t_i) \\ \text{sizeof}(t \ i[n]) &\stackrel{\text{def}}{=} \text{sizeof}(t) \cdot n \end{aligned}$$

- Offset $\text{off}_t(a)$ eines Feldes $a \in \text{Idt}$ für einen Strukturtyp t :

$$\text{off}_{\text{struct } i \{t_1 f_1; \dots t_n f_n\}}(f_k) \stackrel{\text{def}}{=} \sum_{i=1}^{k-1} \text{sizeof}(t_i) \text{ für } 1 \leq k \leq n$$

Operationale Semantik: L-Ausdrücke

- $m \in \mathbf{Lexp}$ wertet zu $l \in \mathbf{Loc}$ aus: $\langle m, \sigma \rangle \rightarrow_{Lexp}^{\Gamma} l$

$$\frac{x \in \mathbf{Idt}, x \in \Gamma}{\langle x, \sigma \rangle \rightarrow_{Lexp}^{\Gamma} \langle \Gamma(x), 0 \rangle}$$

$$\frac{\Gamma \vdash m : t \mid \quad \langle m, \sigma \rangle \rightarrow_{Lexp}^{\Gamma} l \quad \langle e, \sigma \rangle \rightarrow_{Aexp}^{\Gamma} n}{\langle m[e], \sigma \rangle \rightarrow_{Lexp}^{\Gamma} l + n \cdot \text{sizeof}(t)}$$

$$\frac{\Gamma \vdash m : t \quad \langle \sigma, m \rangle \rightarrow_{Lexp}^{\Gamma} l}{\langle m.a, \sigma \rangle \rightarrow_{Lexp}^{\Gamma} l + \text{off}_t(a)}$$

- Notation: für $a = \langle b, m \rangle \in \mathbf{Loc}$, $n \in \mathbb{N}$, $a + n \stackrel{\text{def}}{=} \langle b, m + n \rangle$

Operationale Semantik: Ausdrücke und Zuweisungen

- Ein L-Wert als Ausdruck wird ausgewertet, indem er ausgelesen wird:

$$\frac{\langle m, \sigma \rangle \rightarrow_{Lexp}^{\Gamma} l \quad m \in \text{Dom}(\sigma)}{\langle m, \sigma \rangle \rightarrow_{Aexp}^{\Gamma} \sigma(l)}$$

- Zuweisung:

$$\frac{\langle m, \sigma \rangle \rightarrow_{Lexp}^{\Gamma} l \quad \langle e, \sigma \rangle \rightarrow_{Aexp}^{\Gamma} v}{\langle m = e, \sigma \rangle \rightarrow_{Stmt}^{\Gamma} \sigma[l \mapsto v]}$$

- Die restlichen Regeln bleiben (mit Γ garnieren)

Denotationale Semantik

- Denotation für **Lexp**:

$$\llbracket - \rrbracket_{\mathcal{L}} : \mathbf{Env} \rightarrow \mathbf{Lexp} \rightarrow \Sigma \rightarrow \mathbf{Loc}$$

$$\llbracket x \rrbracket_{\mathcal{L}} = \{(\sigma, \langle \Gamma(x), 0 \rangle) \mid x \in \Gamma\}$$

$$\llbracket m[e] \rrbracket_{\mathcal{L}} = \{(\sigma, l + n \cdot \text{sizeof}(t)) \mid (\sigma, l) \in \llbracket m \rrbracket_{\mathcal{L}}, (\sigma, n) \in \llbracket e \rrbracket_{\mathcal{A}}, \Gamma \vdash m : t[x]\}$$

$$\llbracket m.a \rrbracket_{\mathcal{L}} = \{(\sigma, l + \text{off}_t(a)) \mid \Gamma \vdash m : t, (\sigma, l) \in \llbracket m \rrbracket_{\mathcal{L}}\}$$

- Denotation für **Ausdrücke** ($m \in \mathbf{Lexp}$):

$$\llbracket m \rrbracket_{\mathcal{A}} = \{(\sigma, \sigma(l)) \mid (\sigma, l) \in \llbracket m \rrbracket_{\mathcal{L}}, l \in \text{Dom}(\sigma)\}$$

- Denotation für **Zuweisungen**:

$$\llbracket m = e \rrbracket_{\mathcal{C}} = \{(\sigma, \sigma[l \mapsto v]) \mid (\sigma, l) \in \llbracket m \rrbracket_{\mathcal{L}}, (\sigma, v) \in \llbracket e \rrbracket_{\mathcal{A}}\}$$

Arbeitsblatt 8.1: Semantik

Gegeben folgende Deklaration:

```
struct p {
  int a[5];
  struct q {
    int a;
    int b;
  } b[5];
  int c[2];
} x;
```

Für $\Gamma \stackrel{\text{def}}{=} \langle x \mapsto l \rangle, \sigma = \emptyset$

berechne die Semantik von folgendem Programmfragment:

```
x.a[2] = 7;
x.c[1] = 9;
x.b[3].b = 17;
```

Berechne dazu die Größen von p und q und die Offsets von a, b, c .

Links oder Rechts?

- In beiden Semantiken hat ein **Lexp** unterschiedliche Semantik auf der **linken** oder **rechten** Seite einer Zuweisung.

- $x = x+1$ — Links: Lokation, rechts: Wert (im Zustand an dieser Stelle)

- Lösung in C: "Except when it is (...) the operand of the unary & operator, the left operand of the . operator or an assignment operator, an lvalue that does not have array type is converted to the value stored in the designated object (and is no longer an lvalue)" *C99 Standard*, §6.3.2.1 (2)

- Nicht spezifisch für C

Floyd-Hoare-Kalkül

- Die Regeln des Floyd-Hoare-Kalküls berechnen geltende Zusicherungen
- Nötige Änderung: Substitution in Zusicherungen wird zur Ersetzung von **Lexp**-Ausdrücken

$$\vdash \{P[e/x]\} x = e \{P\}$$

- Jetzt werden **Lexp** ersetzt, keine **Idt**

$$\vdash \{P[e/l]\} l = e \{P\}$$

Anmerkung: l und e enthalten **keine** logischen Variablen.

- Gleichheit und Ungleichheit von **Lexp** nicht immer entscheidbar
- Problem: Feldzugriffe

Von der Substitution zur Ersetzung

$$\mathbf{Assn} \quad b ::= \text{true} \mid \text{false} \mid a_1 = a_2 \mid a_1 \leq a_2 \mid p(e_1, \dots, e_n) \quad (\text{Literele})$$

$$\mid \neg b \mid b_1 \wedge b_2 \mid b_1 \vee b_2 \mid b_1 \longrightarrow b_2 \mid \forall v. b \mid \exists v. b$$

$$\text{true}[e/l] \stackrel{\text{def}}{=} \text{true} \quad n[e/l] \stackrel{\text{def}}{=} n \quad (n \in \mathbf{Z} \cup \mathbf{C})$$

$$\text{false}[e/l] \stackrel{\text{def}}{=} \text{false} \quad m[e/l] \stackrel{\text{def}}{=} \begin{cases} e & \text{falls } l \cong m \\ m \text{sub}(m, l, e) & \text{sonst} \end{cases} \quad (m \in \mathbf{Lexp})$$

$$(a_1 = a_2)[e/l] \stackrel{\text{def}}{=} (a_1[e/l] = a_2[e/l])$$

$$(b_1 \wedge b_2)[e/l] \stackrel{\text{def}}{=} (b_1[t/x] \wedge b_2[e/l]) \quad (a_1 + a_2)[e/l] \stackrel{\text{def}}{=} a_1[e/l] + a_2[e/l]$$

$$(\forall v. b)[e/l] \stackrel{\text{def}}{=} \forall v. (b[e/l]) \quad \dots$$

Beispiel Problemsituationen:

$$(c[i].x[0])[5/c[1].x[0]] = ?$$

$$(c[1].x[0])[8/c[1].x[i]] = ?$$

$$(c[i].x[0])[8/c[1].x[i]] = ?$$

$$\text{sub}(x, m, e) \stackrel{\text{def}}{=} x$$

$$\text{sub}(l[i], m, e) \stackrel{\text{def}}{=} l[i[e/m]]$$

$$\text{sub}(l.a, m, e) \stackrel{\text{def}}{=} (\text{sub}(l, m, e)).a$$

Gleichheit von L-Ausdrücken

- Das Substitutionslemma muss gelten:

$$\llbracket P[e/m] \rrbracket_{Bv}^{\Gamma}(\sigma) = \llbracket P \rrbracket_{Bv}^{\Gamma}(\sigma(\llbracket m \rrbracket_{\mathcal{L}}^{\Gamma} \mapsto \llbracket e \rrbracket_{Av}^{\Gamma}(\sigma)))$$

$$\llbracket a[e/m] \rrbracket_{Av}^{\Gamma}(\sigma) = \llbracket a \rrbracket_{Av}^{\Gamma}(\sigma(\llbracket m \rrbracket_{\mathcal{L}}^{\Gamma} \mapsto \llbracket e \rrbracket_{Av}^{\Gamma}(\sigma)))$$

- $l \cong m$ gdw. $\llbracket l \rrbracket_{\mathcal{L}}^{\Gamma} = \llbracket m \rrbracket_{\mathcal{L}}^{\Gamma}$

$$\frac{x \in \mathbf{Idt}}{x \cong x} \quad \frac{l \cong m}{l.a \cong m.a} \quad \frac{l \cong m, \llbracket l \rrbracket_{\mathcal{A}}^{\Gamma} = \llbracket l \rrbracket_{\mathcal{A}}^{\Gamma}}{l[i] \cong m[i]}$$

- Gleichheit von L-Ausdrücken reduziert zu Gleichheit von Feldindizes

Ersetzung leicht gemacht

Wie ersetzen wir in $P[e/i]$?

- Wenn i ein Identifier $x \in \mathbf{Idt}$ ist, wie gewohnt substituieren
- Wenn $i = a[s]$ und P in der Form $a[t]$ in $L(a[t])$ (wobei L keine Quantoren enthält)
 - Wenn s und t **beide** in $\mathbb{Z}$ oder $\mathbf{Idt}$, ersetze $L(a[t])$ durch $L(e)$, falls $s = t$.
 - Wenn s oder t nicht aus $\mathbb{Z}$ oder $\mathbf{Idt}$, ersetze $L(a[t])$ durch $(t = s \wedge L(e)) \vee (t \neq s \wedge L(a[t]))$ (2) ist immer möglich, (1) eine Optimierung
- Ansonsten $\forall i. P[e/i] = \forall i. (P[e/i])$ etc.
- Das ist jetzt immer noch nicht die ganz allgemeine Form (was ist mit geschachtelten Indizes $a[i][j]$?), aber für unsere Belange reicht das.

Arbeitsblatt 8.2: Ersetzungen

Berechnet folgende Substitutionen (mit $P \stackrel{\text{def}}{=} \forall i. 0 \leq i \longrightarrow b.x[i].y < 15$):

- 1 $P[5/a.x[j].y] = ?$
- 2 $P[3/x[7].y] = ?$
- 3 $P[9/b.x[3].y] = ?$
- 4 $(c[7 + b.x[i].i].y \leq i)[99/i] = ?$
- 5 $(\forall i. 0 \leq i \longrightarrow c[7 + b.x[i].y].a = i)[17/b.x[j].y] = ?$

Beispiel

```
int a[3];
// {true}
// {3=3}
a[2] = 3;
// {a[2]=3}
// {4 · a[2] = 12}
a[1] = 4;
// {a[1] · a[2] = 12}
// {5 · a[1] · a[2] = 60}
a[0] = 5;
// {a[0] · a[1] · a[2] = 60}
```

$\frac{}{\vdash \{P[e/i]\} \text{ } I = e \{P\}}$

Beispiel: Problem

```
int a[3];
int i;
// {0 ≤ i < 2}
// ≠
// {i ≠ 1}
a[0] = 3;
// {i ≠ 1}
// {i ≠ 1 ∧ 7 = 7}
a[1] = 7;
// {i ≠ 1 ∧ a[1] = 7}
a[2] = 9;
// {i ≠ 1 ∧ a[1] = 7}
// {(i = 1 ∧ ¬1 = 7) ∨ (i ≠ 1 ∧ a[1] = 7)}{a[1] = 7}
a[i] = -1;
// {a[1] = 7}
```

$\frac{}{\vdash \{P[e/i]\} \text{ } I = e \{P\}}$

Arbeitsblatt 8.3: Jetzt seid ihr dran

Annotiert die beiden folgenden Programme:

```
int a[2];
int b[2];
// {0 ≤ n ∧ 0 ≤ m ∧ n ≤ m}
a[0] = m;
//
b[0] = a[0] - n;
//
b[1] = a[0] + n
//
a[1] = b[0] * b[1];
// {a[1] = m² - n²}
```

```
int a[3];
int i;
// {0 ≤ n}
i = 2;
//
a[i] = 3;
//
a[0] = n;
//
a[2] = a[2] * a[0];
// {a[2] = 3 * n}
```

Erstes Beispiel: Ein Feld initialisieren

```
1 // {0 ≤ n}
2 // {(∀j. 0 ≤ j < 0 → a[j] = j ∧ 0 ≤ n)}
3 i = 0;
4 // {(∀j. 0 ≤ j < i → a[j] = j ∧ i ≤ n)}
5 while (i < n) {
6   // {(∀j. 0 ≤ j < i → a[j] = j ∧ i ≤ n ∧ i < n)}
7   // {(∀j. 0 ≤ j < i → a[j] = j ∧ i + 1 ≤ n)}
8   // {(∀j. 0 ≤ j < i → ((i = j ∧ i = j) ∨ (j ≠ i ∧ a[j] = j))}
9   //   A((i = i ∧ i = i) ∨ (i ≠ i ∧ a[i] = i)) ∧ i + 1 ≤ n
10  // {(∀j. 0 ≤ j < i + 1 → ((i = j ∧ i = j) ∨ (j ≠ i ∧ a[j] = j))}
11  //   A(i + 1 ≤ n)
12  a[i] = i + 1;
13  // {(∀j. 0 ≤ j < i + 1 → a[j] = j) ∧ i + 1 ≤ n}
14  i = i + 1;
15  // {(∀j. 0 ≤ j < i → a[j] = j) ∧ i ≤ n}
16 }
17 // {(∀j. 0 ≤ j < i → a[j] = j) ∧ i ≤ n ∧ i ≥ n}
18 // {(∀j. 0 ≤ j < n → a[j] = j)}
```

► Wichtiges Theorem:

$(\forall j. 0 \leq j < n \longrightarrow P[j]) \wedge P[n] \implies \forall j. 0 \leq j < n + 1 \longrightarrow P[j]$

Beispiel: Suche nach dem maximalen Element

```
1 // {0 < n}
2 // {(∀j. 0 ≤ j < 0 → a[j] ≤ a[0]) ∧ 0 ≤ 0 ∧ 0 ≤ 0 < n}
3 i = 0;
4 // {(∀j. 0 ≤ j < i → a[j] ≤ a[0]) ∧ 0 ≤ i ∧ 0 ≤ 0 < n}
5 r = 0;
6 // {(∀j. 0 ≤ j < i → a[j] ≤ a[r]) ∧ 0 ≤ i ∧ 0 ≤ r < n}
7 while (i < n) {
8   // {(∀j. 0 ≤ j < i → a[j] ≤ a[r]) ∧ 0 ≤ i < n ∧ 0 ≤ r < n}
9   // {(∀j. 0 ≤ j < i → a[j] ≤ a[r]) ∧ 0 ≤ i + 1 ≤ n ∧ 0 ≤ r < n}
10  if (a[i] < a[i + 1]) {
11    // {(∀j. 0 ≤ j < i → a[j] ≤ a[r]) ∧ 0 ≤ i + 1 ≤ n ∧ 0 ≤ r < n ∧ a[r] < a[i + 1]}
12    // {(∀j. 0 ≤ j < i → a[j] ≤ a[i]) ∧ a[i] ≤ a[r] ∧ 0 ≤ i + 1 ≤ n ∧ 0 ≤ i < n}
13    // {(∀j. 0 ≤ j < i + 1 → a[j] ≤ a[i]) ∧ 0 ≤ i + 1 ≤ n ∧ 0 ≤ i < n}
14    r = i + 1;
15    // {(∀j. 0 ≤ j < i + 1 → a[j] ≤ a[r]) ∧ 0 ≤ i + 1 ≤ n ∧ 0 ≤ r < n}
16  }
17  else {
18    // {(∀j. 0 ≤ j < i → a[j] ≤ a[r]) ∧ 0 ≤ i + 1 ≤ n ∧ 0 ≤ r < n ∧ ¬(a[r] < a[i + 1])}
19    // {(∀j. 0 ≤ j < i + 1 → a[j] ≤ a[r]) ∧ 0 ≤ i + 1 ≤ n ∧ 0 ≤ r < n}
20  }
21  // {(∀j. 0 ≤ j < i + 1 → a[j] ≤ a[r]) ∧ 0 ≤ i + 1 ≤ n ∧ 0 ≤ r < n}
22  i = i + 1;
23  // {(∀j. 0 ≤ j < i → a[j] ≤ a[r]) ∧ 0 ≤ i ≤ n ∧ 0 ≤ r < n}
24 }
25 // {(∀j. 0 ≤ j < i → a[j] ≤ a[r]) ∧ 0 ≤ i ≤ n ∧ 0 ≤ r < n ∧ n ≤ i}
26 // {(∀j. 0 ≤ j < n → a[j] ≤ a[r]) ∧ 0 ≤ r < n}
```

Vorgehensweise

```
1 // {I}
2 while (b) {
3   // {I ∧ b}
4   c
5   // {I}
6 }
7 // {I ∧ ¬b}
8 // {Φ}
```

- 1 Finde/rate/formuliere Invariante I
- 2 Beweise $(I \wedge \neg b) \longrightarrow \Phi$
- 3 Zeige mittels Floyd-Hoare-Regeln, dass Invariante durch Schleifenrumpf c erhalten bleibt
- 4 Setze Beweis mit Floyd-Hoare Regeln vor der Schleife fort

Längeres Beispiel: Suche nach einem Null-Element

```

1 i = 0;
2 r = -1;
3 while (i < n) {
4   if (a[i] == 0) {
5     r = i;
6   }
7   else {
8     i = i + 1;
9   }
10 }
11 // {r ≠ -1 → 0 ≤ r < n ∧ a[r] = 0}

```

Merkt euch folgende korrekten logischen Umformungen:

- ▶ $(F \wedge H) \vee (G \wedge H)$ ist äquivalent zu $(F \vee G) \wedge H$
- ▶ $\neg F \vee G$ ist äquivalent zu $F \rightarrow G$

Längeres Beispiel: Suche nach einem Null-Element

```

1 // {0 ≤ n}
2 // {(¬i ≠ -1 → 0 ≤ -1 < 0 ∧ a[-1] = 0) ∧ 0 ≤ 0 ≤ n}
3 i = 0;
4 // {(¬i ≠ -1 → 0 ≤ -1 < i ∧ a[-1] = 0) ∧ 0 ≤ i ≤ n}
5 r = -1;
6 // {(r ≠ -1 → 0 ≤ r < i ∧ a[r] = 0) ∧ 0 ≤ i ≤ n}
7 while (i < n) {
8   // {(r ≠ -1 → 0 ≤ r < i ∧ a[r] = 0) ∧ 0 ≤ i ≤ n ∧ i < n}
9   // {(r ≠ -1 → 0 ≤ r < i ∧ a[r] = 0) ∧ 0 ≤ i + 1 ≤ n}
10  if (a[i] == 0) {
11    // {(r ≠ -1 → 0 ≤ r < i ∧ a[r] = 0) ∧ 0 ≤ i + 1 ≤ n ∧ a[i] = 0}
12    // {0 ≤ i < i + 1 ∧ a[i] = 0 ∧ 0 ≤ i + 1 ≤ n ∧ a[i] = 0}
13    // {0 ≤ i < i + 1 ∧ a[i] = 0} ∨ {0 ≤ i < i + 1 ∧ a[i] = 0 ∧ 0 ≤ i + 1 ≤ n ∧ a[i] = 0}
14    // {(i = -1 ∨ (0 ≤ i < i + 1 ∧ a[i] = 0)) ∧ 0 ≤ i + 1 ≤ n ∧ a[i] = 0}
15    // {(i ≠ -1 → 0 ≤ i < i + 1 ∧ a[i] = 0) ∧ 0 ≤ i + 1 ≤ n ∧ a[i] = 0}
16    r = i;
17    // {(r ≠ -1 → 0 ≤ r < i + 1 ∧ a[r] = 0) ∧ 0 ≤ i + 1 ≤ n}
18  }
19  else {
20    // {(r ≠ -1 → 0 ≤ r < i + 1 ∧ a[r] = 0) ∧ 0 ≤ i + 1 ≤ n ∧ a[i] ≠ 0}
21    // {(r ≠ -1 → 0 ≤ r < i + 1 ∧ a[r] = 0) ∧ 0 ≤ i + 1 ≤ n}
22  }
23  // {(r ≠ -1 → 0 ≤ r < i + 1 ∧ a[r] = 0) ∧ 0 ≤ i + 1 ≤ n}
24  i = i + 1;
25  // {(r ≠ -1 → 0 ≤ r < i + 1 ∧ a[r] = 0) ∧ 0 ≤ i ≤ n}
26 }
27 // {(r ≠ -1 → 0 ≤ r < i ∧ a[r] = 0) ∧ 0 ≤ i ≤ n ∧ ¬(i < n)}
28 // {(r ≠ -1 → 0 ≤ r < i ∧ a[r] = 0) ∧ i = n}
29 // {r ≠ -1 → 0 ≤ r < n ∧ a[r] = 0}

```

Benutzte Logische Umformungen

- ▶ Zeilen 11-12:
 - ▶ $[D \wedge C] \Rightarrow [C]$ und
 - ▶ Erweiterung von C auf $B(i) \wedge C$, weil $C \vdash B(i)$ gilt.

- ▶ $[\varphi] \Rightarrow [\psi \vee \varphi]$ in der Form

$$[(B(i) \wedge C)] \Rightarrow [(\neg A(i) \wedge C) \vee (B(i) \wedge C)]$$

- ▶ DeMorgan:

$$[(\neg A(i) \wedge C) \vee (B(i) \wedge C)] \Rightarrow [(\neg A(i) \vee B(i)) \wedge C]$$

- ▶ Klassische Implikation:

$$[\neg U \vee V] \Leftrightarrow [U \Rightarrow V]$$

Längeres Beispiel: Suche nach einem Null-Element

```

10 /** { 0 ≤ n } */
11 /** { 0 ≤ 0 ≤ n } */
12 i = 0;
13 /** { 0 ≤ i ≤ n } */
14 /** { (¬i ≠ -1 → 0 ≤ -1 < i ∧ a[-1] == 0) ∧ 0 ≤ i ≤ n } */
15 r = -1;
16 /** { (r ≠ -1 → 0 ≤ r < i ∧ a[r] == 0) ∧ 0 ≤ i ≤ n } */
17 while (i < n) {
18   /** { (r ≠ -1 → 0 ≤ r < i ∧ a[r] == 0) ∧ 0 ≤ i ≤ n ∧ i < n } */
19   /** { (r ≠ -1 → 0 ≤ r < i ∧ a[r] == 0) ∧ 0 ≤ i + 1 ≤ n } */
20   if (a[i] == 0) {
21     /** { (r ≠ -1 → 0 ≤ r < i ∧ a[r] == 0) ∧ 0 ≤ i + 1 ≤ n ∧ a[i] == 0 } */
22     /** { 0 ≤ i + 1 ≤ n ∧ a[i] == 0 } */
23     /** { (i ≠ -1 → 0 ≤ i < i + 1 ∧ a[i] == 0) ∧ 0 ≤ i + 1 ≤ n } */
24     r = i;
25     /** { (r ≠ -1 → 0 ≤ r < i + 1 ∧ a[r] == 0) ∧ 0 ≤ i + 1 ≤ n } */
26   }
27   else {
28     /** { (r ≠ -1 → 0 ≤ r < i ∧ a[r] == 0) ∧ 0 ≤ i + 1 ≤ n ∧ a[i] ≠ 0 } */
29     /** { (r ≠ -1 → 0 ≤ r < i + 1 ∧ a[r] == 0) ∧ 0 ≤ i + 1 ≤ n } */
30   }
31   /** { (r ≠ -1 → 0 ≤ r < i + 1 ∧ a[r] == 0) ∧ 0 ≤ i + 1 ≤ n } */
32   i = i + 1;
33   /** { (r ≠ -1 → 0 ≤ r < i ∧ a[r] == 0) ∧ 0 ≤ i ≤ n } */
34 }
35 /** { (r ≠ -1 → 0 ≤ r < i ∧ a[r] == 0) ∧ 0 ≤ i ≤ n ∧ ¬(i < n) } */
36 /** { (r ≠ -1 → 0 ≤ r < i ∧ a[r] == 0) ∧ 0 ≤ i ≤ n ∧ i ≥ n } */
37 /** { (r ≠ -1 → 0 ≤ r < i ∧ a[r] == 0) ∧ i == n } */
38 /** { r ≠ -1 → 0 ≤ r < n ∧ a[r] == 0 } */

```

Zusammenfassung

- ▶ Strukturierte Datentypen (Felder und Structs) erfordern strukturierte Adressen
- ▶ Abstraktion über „echtem“ Speichermodell
- ▶ Änderungen in der Semantik und im Floyd-Hoare-Kalkül überschaubar
- ▶ ... aber mit erheblichen Konsequenzen:
 - ▶ Substitution wird zur Ersetzung
 - ▶ Anwendung der Zuweisungsregel führt i.A. zu großen Formeln

Fahrplan

- ▶ Einführung
- ▶ Operationale Semantik
- ▶ Denotationale Semantik
- ▶ Äquivalenz der Operationalen und Denotationalen Semantik
- ▶ Der Floyd-Hoare-Kalkül
- ▶ Invarianten im Floyd-Hoare-Kalkül
- ▶ Korrektheit des Floyd-Hoare-Kalküls
- ▶ **Strukturierte Datentypen**
- ▶ Verifikationsbedingungen
- ▶ Funktionen und Prozeduren I
- ▶ Funktionen und Prozeduren II
- ▶ Referenzen
- ▶ Ausblick und Rückblick