

# Formale Modellierung

## Vorlesung 12 vom 07.07.2014: Temporale Logik und Modellprüfung

Serge Autexier & Christoph Lüth

Universität Bremen

Sommersemester 2014

# Organisatorisches

- ▶ Übung am Donnerstag kann **verspätet** anfangen (ca. 14:30).

# Fahrplan

- ▶ Teil I: Formale Logik
- ▶ Teil II: Spezifikation und Verifikation
  - ▶ Formale Modellierung mit der UML und OCL
  - ▶ Lineare Temporale Logik
  - ▶ Temporale Logik und Modellprüfung
  - ▶ Hybride Systeme
  - ▶ Zusammenfassung, Rückblick, Ausblick

# Computational Tree Logic (CTL)

- ▶ Grenzen der LTL: Quantifikation über **Pfaden**
  - ▶ z.B. Existenz eines Pfades mit einer bestimmten Eigenschaft
- ▶ Computational Tree Logic (CTL): Erweiterung der LTL um existentielle/universelle Quantoren über modalen Pfadoperatoren.
  - ▶ Modale Operatoren: die Zustandsübergänge betreffend
- ▶ Name: Pfade im **Berechnungsbaum** durch Auffalten der FSM.
  - ▶ Beispiel Berechnungsbäume für die Getränkemaschine

# CTL

Die Formeln der CTL sind gegeben durch:

$$\begin{aligned} \phi ::= & \top \mid \perp \mid p \\ & \mid \neg\phi \mid \phi_1 \wedge \phi_2 \mid \phi_1 \vee \phi_2 \mid \phi_1 \longrightarrow \phi_2 \\ & \mid \mathbf{AX} \phi \mid \mathbf{EX} \phi \\ & \mid \mathbf{AF} \phi \mid \mathbf{EF} \phi \\ & \mid \mathbf{AG} \phi \mid \mathbf{EG} \phi \\ & \mid \mathbf{A}[\phi_1 \mathbf{U} \phi_2] \mid \mathbf{E}[\phi_1 \mathbf{U} \phi_2] \end{aligned}$$

- True, false, atomic
- Propositional formulae
- All or some next state
- All or some future states
- All or some global future
- Until all or some

# Erfüllbarkeit

- ▶ CTL-Formeln: wie LTL, aber mit Quantoren ( $A$  or  $E$ ) über den Temporaloperatoren.
- ▶ Ganz grob:  $A$  heißt Temporaloperator gilt für alle Pfade von hier;  $E$  bedeutet, Temporaloperator gilt für mindestens ein Pfad von hier.
  - ▶ Nicht ganz: Temporaloperatoren sind wieder CTL-Formeln, deshalb  
Rekursion
- ▶ In conclusio: Erfüllbarkeitsrelation nicht für einzelne Pfade  $p$  oder Bäume  $t$ , sondern immer in Bezug auf bestimmten Zustand der FSM.

## Erfüllbarkeit für CTL

Für eine FSM  $\mathcal{M} = \langle \Sigma, \rightarrow \rangle$ ,  $s \in \Sigma$  und eine CTL-Formel  $\phi$ , die Erfüllbarkeitsrelation  $\mathcal{M}, s \models \phi$  ist induktiv wie folgt definiert:

$$\mathcal{M}, s \models \top$$

$$\mathcal{M}, s \not\models \perp$$

$$\mathcal{M}, s \models p \quad \text{gdw} \quad p(s)$$

$$\mathcal{M}, s \models \phi \wedge \psi \quad \text{gdw} \quad \mathcal{M}, s \models \phi \text{ und } \mathcal{M}, s \models \psi$$

$$\mathcal{M}, s \models \phi \vee \psi \quad \text{gdw} \quad \mathcal{M}, s \models \phi \text{ oder } \mathcal{M}, s \models \psi$$

$$\mathcal{M}, s \models \phi \longrightarrow \psi \quad \text{gdw} \quad \text{wenn } \mathcal{M}, s \models \phi \text{ dann } \mathcal{M}, s \models \psi$$

...

## Erfüllbarkeit für CTL

Für eine FSM  $\mathcal{M} = \langle \Sigma, \rightarrow \rangle$ ,  $s \in \Sigma$  und eine CTL-Formel  $\phi$ , die Erfüllbarkeitsrelation  $\mathcal{M}, s \models \phi$  ist induktiv wie folgt definiert:

...

$\mathcal{M}, s \models AX \phi$       gdw    für alle  $s_1$  mit  $s \rightarrow s_1$  gibt es  $\mathcal{M}, s_1 \models \phi$   
 $\mathcal{M}, s \models EX \phi$       gdw    es gibt  $s_1$  mit  $s \rightarrow s_1$  und  $\mathcal{M}, s_1 \models \phi$

## Erfüllbarkeit für CTL

Für eine FSM  $\mathcal{M} = \langle \Sigma, \rightarrow \rangle$ ,  $s \in \Sigma$  und eine CTL-Formel  $\phi$ , die Erfüllbarkeitsrelation  $\mathcal{M}, s \models \phi$  ist induktiv wie folgt definiert:

...

- |                                  |     |   |
|----------------------------------|-----|---|
| $\mathcal{M}, s \models AX \phi$ | gdw | für alle $s_1$ mit $s \rightarrow s_1$ gibt es $\mathcal{M}, s_1 \models \phi$                  |
| $\mathcal{M}, s \models EX \phi$ | gdw | es gibt $s_1$ mit $s \rightarrow s_1$ und $\mathcal{M}, s_1 \models \phi$                       |
| $\mathcal{M}, s \models AG \phi$ | gdw | für alle Pfade $p$ mit $p_1 = s$<br>gilt $\mathcal{M}, p_i \models \phi$ für alle $i \geq 2$    |
| $\mathcal{M}, s \models EG \phi$ | gdw | es gibt einen Pfad $p$ mit $p_1 = s$<br>und $\mathcal{M}, p_i \models \phi$ für alle $i \geq 2$ |

## Erfüllbarkeit für CTL

Für eine FSM  $\mathcal{M} = \langle \Sigma, \rightarrow \rangle$ ,  $s \in \Sigma$  und eine CTL-Formel  $\phi$ , die Erfüllbarkeitsrelation  $\mathcal{M}, s \models \phi$  ist induktiv wie folgt definiert:

...

$\mathcal{M}, s \models \text{AX } \phi$       gdw      für alle  $s_1$  mit  $s \rightarrow s_1$  gibt es  $\mathcal{M}, s_1 \models \phi$

$\mathcal{M}, s \models \text{EX } \phi$       gdw      es gibt  $s_1$  mit  $s \rightarrow s_1$  und  $\mathcal{M}, s_1 \models \phi$

$\mathcal{M}, s \models \text{AG } \phi$       gdw      für alle Pfade  $p$  mit  $p_1 = s$   
gilt  $\mathcal{M}, p_i \models \phi$  für alle  $i \geq 2$

$\mathcal{M}, s \models \text{EG } \phi$       gdw      es gibt einen Pfad  $p$  mit  $p_1 = s$   
und  $\mathcal{M}, p_i \models \phi$  für alle  $i \geq 2$

$\mathcal{M}, s \models \text{AF } \phi$       gdw      für alle Pfade  $p$  mit  $p_1 = s$   
gilt  $\mathcal{M}, p_i \models \phi$  für ein  $i$

$\mathcal{M}, s \models \text{EF } \phi$       gdw      es gibt einen Pfad  $p$  mit  $p_1 = s$   
und  $\mathcal{M}, p_i \models \phi$  für ein  $i$

## Erfüllbarkeit für CTL

Für eine FSM  $\mathcal{M} = \langle \Sigma, \rightarrow \rangle$ ,  $s \in \Sigma$  und eine CTL-Formel  $\phi$ , die Erfüllbarkeitsrelation  $\mathcal{M}, s \models \phi$  ist induktiv wie folgt definiert:

...

$\mathcal{M}, s \models AX \phi$	gdw	für alle $s_1$ mit $s \rightarrow s_1$ gibt es $\mathcal{M}, s_1 \models \phi$
$\mathcal{M}, s \models EX \phi$	gdw	es gibt $s_1$ mit $s \rightarrow s_1$ und $\mathcal{M}, s_1 \models \phi$
$\mathcal{M}, s \models AG \phi$	gdw	für alle Pfade $p$ mit $p_1 = s$ gilt $\mathcal{M}, p_i \models \phi$ für alle $i \geq 2$
$\mathcal{M}, s \models EG \phi$	gdw	es gibt einen Pfad $p$ mit $p_1 = s$ und $\mathcal{M}, p_i \models \phi$ für alle $i \geq 2$
$\mathcal{M}, s \models AF \phi$	gdw	für alle Pfade $p$ mit $p_1 = s$ gilt $\mathcal{M}, p_i \models \phi$ für ein $i$
$\mathcal{M}, s \models EF \phi$	gdw	es gibt einen Pfad $p$ mit $p_1 = s$ und $\mathcal{M}, p_i \models \phi$ für ein $i$
$\mathcal{M}, s \models A[\phi U \psi]$	gdw	für alle Pfade $p$ mit $p_1 = s$ gibt es $i$ mit $\mathcal{M}, p_i \models \psi$ und für alle $j < i$ , $\mathcal{M}, p_j \models \phi$
$\mathcal{M}, s \models E[\phi U \psi]$	gdw	es gibt einen Pfad $p$ mit $p_1 = s$ und es gibt $i$ mit $\mathcal{M}, p_i \models \psi$ und für alle $j < i$ , $\mathcal{M}, p_j \models \phi$

# Spezifikationsmuster

- ▶ Etwas schlechtes ( $p$ ) darf nicht auftreten:  $AG \neg p$  (Sicherheit)
- ▶  $p$  tritt unendlich oft auf:  $AG(AF p)$
- ▶  $p$  tritt irgendwann auf:  $AF p$  (Verfügbarkeit)
- ▶ In der Zukunft,  $p$  wird irgendwann für immer gelten:  $AF AG p$
- ▶ Wann immer  $p$  gilt, wird  $q$  irgendwann auch gelten:  $AG(p \longrightarrow AF q)$
- ▶ In allen Zuständen ist  $p$  immer eine Möglichkeit:  $AG(EF p)$

# LTL und CTL

- ▶ CTL ist ausdrucksstärker als LTL, aber das gilt auch **anders herum!**
  - ▶ D.h. es gibt Eigenschaften, die in LTL ausgedrückt werden können, aber nicht in CTL.
- ▶ Beispiel: in allen Pfaden, in denen  $p$  auftritt, tritt auch  $q$  auf.
- ▶ LTL:  $F p \rightarrow F q$
- ▶ CTL: **Weder**  $AF p \rightarrow AF q$  **noch**  $AG(p \rightarrow AF q)$
- ▶ Die Logik  $CTL^*$  kombiniert die Mächtigkeit von LTL and CTL.

# Äquivalenzen

- ▶ Es gelten aussagenlogische Tautologien z.B.  $\neg(\phi \vee \psi) \equiv \neg\phi \wedge \neg\psi$

$$\neg(\text{AF } \phi) \equiv \text{EG}(\neg\phi) \quad \text{AF}(\phi \vee \psi) \equiv \text{AF } \phi \vee \text{AF } \psi$$

$$\neg(\text{EF } \phi) \equiv \text{AG}(\neg\phi) \quad \text{AG}(\phi \wedge \psi) \equiv \text{AG } \phi \wedge \text{AG } \psi$$

$$\text{A}[\phi \text{ U } \psi] \equiv \neg(\text{E}[\neg\psi \text{ U } \neg\phi \wedge \neg\psi] \vee \text{EG } \neg\psi)$$

## Theorem (Funktionale Vollständigkeit von CTL)

*Eine Menge von CTL-Operatoren ist funktional vollständig für CTL gdw. sie mind. jeweils einen der folgenden Mengen enthält: AX oder EX; EG, AF oder AU; und EU.*

# Modellprüfung (Model-Checking)

- ▶ Das **Model-Checking Problem**:

Gegeben Modell  $\mathcal{M}$  und Eigenschaft  $\phi$ , gilt  $\mathcal{M} \models \phi$ ?

- ▶ Das Grundproblem beim Model-Checking ist **Zustandsexplosion**.
  - ▶ **Eine** typische 32-Bit Ganzzahlvariable hat über 4 Mrd. Zustände!
- ▶ Die Theorie bietet wenig Anlass zu Hoffnung:

## Theorem (Komplexität von Modellprüfung)

- (i) *Model-Checking für LTL ohne U ist NP-vollständig.*
  - (ii) *Model-Checking für LTL ist PSPACE-vollständig.*
  - (iii) *Model-Checking für CTL ist EXPTIME-vollständig.*
- ▶ Gute Nachricht: wenigstens **entscheidbar**
    - ▶ Schlüsseltechnik: **Zustandsabstraktion** und **Zustandskompression**

# Skizze eines Model-Checking-Algorithmus für CTL

- ▶ Die **Denotation** einer CTL-Formel  $\phi$  in einem Modell  $\mathcal{M}$  ist definiert:

$$\llbracket \phi \rrbracket_{\mathcal{M}} \stackrel{\text{def}}{=} \{s \mid \mathcal{M}, s \models \phi\}$$

- ▶ Wir definieren  $\llbracket \phi \rrbracket_{\mathcal{M}}$  durch Rekursion über  $\phi$ :
  - ▶ Die aussagenlogischen Fälle sind einfach, z.B.  $\llbracket \phi \vee \psi \rrbracket = \llbracket \phi \rrbracket \cup \llbracket \psi \rrbracket$
  - ▶ Die temporalen Operatoren werden durch die Äquivalenzen zu EX, EG, EU reduziert, z.B.  $\llbracket \text{AF } \phi \rrbracket = \llbracket \neg \text{EG } \neg \phi \rrbracket$

- ▶ Für Menge von Zuständen  $Y \subseteq S$ , definiere:

$$\text{pre}_{\exists}(Y) = \{s \in S \mid \exists s'. (s \rightarrow s', s' \in Y)\}$$

und damit **rekursive Formulierung** für EG, EU:

$$\begin{aligned}\llbracket \text{EX } \phi \rrbracket &= \text{pre}_{\exists}(\llbracket \phi \rrbracket) \\ \llbracket \text{EG } \phi \rrbracket &= \llbracket \phi \rrbracket \cap \text{pre}_{\exists}(\llbracket \text{EG } \phi \rrbracket) \\ \llbracket \text{E}[\phi \text{ U } \psi] \rrbracket &= \llbracket \psi \rrbracket \cup (\llbracket \phi \rrbracket \cap \text{pre}_{\exists}(\llbracket \text{E}[\phi \text{ U } \psi] \rrbracket))\end{aligned}$$

- ▶ Basis für funktionale Implementation oder Korrektheitsbeweis.

# Model-Checking Werkzeuge

- ▶ **NuSMV2** (Edmund Clarke, Ken McMillan)
  - ▶ Web Seite: <http://nusmv.fbk.eu/>
- ▶ **Spin** (Gerard Holzmann)
  - ▶ Web Seite: <http://spinroot.com/>
- ▶ NuSMV vs. Spin:
  - ▶ Spin (Promela) ist näher an einer Programmiersprache
  - ▶ NuSMV unterstützt auch CTL

# Zusammenfassung

- ▶ LTL und CTL sind **temporale** Logiken, die Aussagen über das Verhalten eines als **FSM** modellierten Systems erlauben.
  - ▶ Unterschiedliche Mächtigkeiten
  - ▶ LTL für **Sicherheitseigenschaften**, CTL für **Verfügbarkeit**.
- ▶ Modellprüfung (**Model-Checking**):
  - ▶ **Entscheidbar**, aber mit hoher Komplexität (**Zustandsexplosion**)
  - ▶ Zustandsabstraktion und Zustandskompression machen Model-Checking handhabbar.
- ▶ Model-Checker wie NuSMV entscheiden das Model-Checking-Problem.
  - ▶ Bei negativer Antwort **Gegenbeispiel**.
  - ▶ Vertrauenswürdigkeit: bei positiver Antwort? Wie gut ist das Modell?